



UNIVERSIDAD DE GRANADA

CHESHIRE CAP

¡Creemos un sombrero mágico!

Autora: Inés Jiménez Díaz Twitter: @httpsrim Instagram: _https.rim_









Hardware necesario para Cleatice Cap







- Arduino Uno
- Módulo bluetooth HC-05
- Tira de Leds Adafruit
- Pantalla OLED
- Cables arduino
- 3 Servomotores







Antes de empezar... ¿Qué tenso que nacer para carsar vila Libreira?









- Las librerías las vamos a tener que cargar TODOS los días en los ordenadores del campus.
- Pero primero, antes de cargarlas, tenemos que configurar el IDE....









Para ello, entramos en el IDE de arduino, y nos vamos a preferencias.









- Aquí nos saldrá una pestaña como la que sale aquí, vemos que sale "Operador".
- Esto significa que se está usando la carpeta de operador, pero nosotras queremos nuestra carpeta "engiXX".
- Para ello...

	Preferencias	
justes Red		
Localización de proyecto		
		Explorar
/home/operador/Arduing	1	







Para ello...

e proyecto	Seleccione nueva localización de proyecto	
ador/Arduino		
	Nueva Carpeta Suprimir Archivo Cambiar Nombre de Archivo	io qui
lid.	/home/operador 🔻	equi
año de Fuente	Carpetas	
71	1	ī l
2.	of the second se	
	Arduino/	
	Descalgas/	
i detallada mie	Escritorio/	
	Imágenes/	
del compilado	Música/	
imeros de líne	Selección: /home/operador	
ódigo despué	Actuan	
ar actualizacior	Arddino	argu
sibility feature	Filtro:	
	Todos los Archivos	
_s Adicionales		
cias pueden se	😣 Cancelar 🛛 😔 Acep	tar
/.arduino15/pre	erences.txt	

/Arduino					
	<u>N</u> ueva Carpeta	Suprimir Archivo	Cambia <u>r</u> Nombre d	le Archivo	
		/home			requie
le Fuente	Carpe <u>t</u> as				
	1				
	./				
	operadory				
allada mie					
ompilado					
os de líne					
o desnuér	<u>S</u> elección: /home	2			
ualizacion	/home				arou
y feature	Filtro:				
-	Todos los Archiv	os			
Icionates					
ueden se			🛛 🖾 Cancelar	💙 Aceptar	







Para ello...

	A 184	
	Preferencias	8
Njustes Red	Preferencias	8
Njustes Red Localización de provecto /home/engi40/Arduino	Preferencias	Ex lorar
Qustes Red Localización de provecto /home/engi40/Arduino Editor de idioma:	Preferencias	 Ex lorar (requiere reiniciar Arduino)

Así debería de quedar







🥺 sketch_jun1	9a Arduino 1.8.19	– 🗆 🗙
Archivo Edital P	Programa Herramientas Ayuda	
	Verificar/Compilar Ctrl+R	.
	Subir Ctrl+U	
sketch_jun	Subir Usando Programador Ctrl+Mayús+U	
17 void	Exportar Binarios compilados Ctrl+Alt+S	^
1001	Mostrar Carpeta de Programa Ctrl+K	
10 5	Incluir Librería	Administrar Bibliotecas Ctrl+Mavús+I
19 10	Añadir fichero	
20≊ {		Añadir biblioteca .ZIP
21	<pre>for (uint8_t pwmNum = 0; p</pre>	Arduino bibliotecas
22	{	Bridge
23	// Ajustar PWM con ON e	Esplora
24	pwm.setPWM(pwmNum, 0, d	Ethernet
25	}	Firmata
26 }		Keyboard
27 1		LiquidCrystal
<		Mouse

Ya después de esta configuración,

podemos añadimos las **librerías** necesarias.

Repetir este paso para cada una de las librerías.





Montaje del *SCMBRERO*









- **Tienen 4 pines:**
 - SCA
 - SCL
 - VCC proporciona energía a la pantalla, 3.3 V
 - GND Toma de tierra







Vamos a hacer que aparezca en la pantalla un Hola Mundo:

Abre un nuevo sketch en Arduino

- 1. Instalar librerías: Herramientas
 - instalar librerías
 - Adafruit GFX
 - Adafruit SSD1306
- 2. Copia y pega el código de la derecha
- 3. Carga el programa

#include <SPI.h>
#include <Wire.h>
#include <Adafruit_GFX.h>
#include <Adafruit_SSD1306.h>



#define SCREEN_WIDTH 128 // OLED display width, in pixels
#define SCREEN_HEIGHT 32 // OLED display height, in pixels

```
#define OLED_RESET -1 // Reset pin # (or -1 if sharing Arduino reset pin)
#define SCREEN_ADDRESS 0x3C ///< See datasheet for Address; 0x3D for 128x64, 0x3C for
128x32
Adafruit SSD1306 display(SCREEN WIDTH, SCREEN HEIGHT, &Wire, OLED RESET);</pre>
```

void setup() {

```
Serial.begin(9600);
// Comprbamos que la pantalla funciona correctamente
if(!display.begin(SSD1306_SWITCHCAPVCC, SCREEN_ADDRESS)) {
    Serial.println(F("SSD1306 allocation failed"));
    for(;;);
  }
// Iniciamos la libreria
//se inicia con el logo de Adafruit
display.display();
delay(2000); // Pausa de 2 segundos
```

```
// Limpiamos la pantalla
display.clearDisplay();
```

```
delay(2000);
```

```
}
```

```
void loop() {
   display.clearDisplay();
```

```
display.setTextSize(1); // tamaño de letra 1
display.setTextColor(SSD1306_WHITE);// Texto en blanco
display.setCursor(0,0); // Empieza a escribir arriba a la izquierda
display.println(F("Hola Mundo!"));
```

display.setTextColor(SSD1306_BLACK, SSD1306_WHITE); // Fondo blanco y texto negro display.println("Hola Mundo!");

```
display.setTextSize(2); //Tamaño de letra 2
display.setTextColor(SSD1306_WHITE);//Texto en blanco
display.println("Hola Mundo!");
```

```
display.display();
delay(2000);
```







#include <SPI.h>
#include <Wire.h>
#include <Adafruit_GFX.h>
#include <Adafruit_SSD1306.h>

#define SCREEN_WIDTH 128 // OLED display width, in pixels
#define SCREEN_HEIGHT 32 // OLED display height, in pixels

#define OLED_RESET -1 // Reset pin # (or -1 if sharing Arduino reset pin) #define SCREEN_ADDRESS 0x3C ///< See datasheet for Address; 0x3D for 128x64, 0x3C for 128x32 Adafruit_SSD1306 display(SCREEN_WIDTH, SCREEN_HEIGHT, & Wire, OLED RESET);

vold setup() {

Serial.begin(9600);

// Comprbamos que la pantalla funciona correctamente if(!display.begin(SSD1306_SWITCHCAPVCC, SCREEN_ADDRESS)) Serial.println(F("SSD1306 allocation failed")); for(;;);

// Iniciamos la librería
//se inicia con el logo de Adafruit
display.display();
delay(2000); // Pausa de 2 segundos

// Limpiamos la pantalla
display.clearDisplay();

delay(2000);

Declaración de variables

Inicialización













Montaje del *SCMBRERO*









Servo motor 180°.

Tienen 3 pines:

- DIN pin de entrada PWM, tienen un ~
- **+5V** proporciona energía al servo. **VCC**
- GND Toma de tierra. GND

¡Ojo! no te equivoques al conectarlo que puedes quemar el motor.









Los servomotores tienen un rango de movimiento limitado, que es de 0 a 180 grados.











2. ¡Comencemos a programar!

Para este servomotor hace falta incluir una **librería**, para ello pulsamos en:

- 1. Programa
- 2. Incluir librería
- 3. pinchamos en: Servo

Verificar/Compilar Subir Jul03 Subir Usando Programador Exportar Binarios compilados	Ctrl+R Ctrl+U Ctrl+Mayús+U Ctrl+Alt+S	
Se Mostrar Carpeta de Programa	Ctrl+K	
Incluir Librería	>	▲ Añadir biblioteca "ZIP
<pre>loop() { put your main code</pre>	here, to	Arduino bibliotecas Bridge EEPROM Espiora Ethernet Firmata GSM HID Keyboard LiquidCrystal Mouse Robot Control Robot IR Remote Robot Ontrol Robot IR Remote Robot Motor SD SPI Servo SoftwareSerial SpacebrewYun Stepper TFT Temboo







Y para usar el servomotor hay que asociar el objeto **servo** al pin del servo:

```
servo §
#include <Servo.h>
Servo servoMotor; // Crea un objeto Servo
int servoPin = 8; // Pin al que está conectado el servo
void setup() {
   servoMotor.attach(servoPin); // Asocia el objeto Servo al pin del servo
}
```







Este es un pequeño ejemplo de cómo funciona:

Los bucles for son para que gire los grados que	
queramos.	<pre>for (pos = 0; pos <= 50; pos += 1) {</pre>
Dentro del bucle, <u>servo1.write(pos)</u> es para que cambie el servo a ese grado.	<pre>servo1.write(pos); delay(15); }</pre>
NOTA 1: Aquí gira para un sentido	<pre>delay(1000); for (pos = 50; pos >= 0; pos -= 1) { servo1.write(pos);</pre>
	<pre>delay(15); }</pre>

NOTA 2: Aquí gira para el otro sentido.







Utilizamos el servo - Vamos a hacer que gire 90 º cada segundo:

- servoMotor.write(0);
 - El servomotor se pone a 0 grados
- **delay(1000);**
 - Esperamos 1 segundo

```
servo §
#include <Servo.h>
Servo servoMotor; // Crea un objeto Servo
int servoPin = 8; // Pin al que está conectado el servo
void setup() {
   servoMotor.attach(servoPin); // Asocia el objeto Servo al pin del servo
```

```
escribimos el punto 0 en el objeto
servo
esperamos 1 seg
```

```
. . vosotras .
```

(Hasta 180)





Montaje del *SCMBRERO*









Leds RGB direccionables.

Tienen 4 pines:

- DIN pin de entrada
- **DO** pin de salida
- □ +5V proporciona energía a los leds
- GND Toma de tierra

Antes de cortar los leds fijaros que los **DIN** están conectados a los **DO** recuerdalo cuando vayas a incluirlos en el proyecto final al conectarlos.









- Leds RGB direccionables.
- Se llaman direccionables porque las señales se transmiten en una dirección a través de los leds.
- **i**Fíjate cómo están conectados!













- **Leds RGB direccionables.**
- Se llaman direccionables porque las señales se transmiten en una dirección a través de los leds. Del Arduino al primer led, al segundo, al tercero... hasta el último









1. Incluir en el IDE la librería Adafruit_NeoPixel

Hay **dos formas de incluir librerías** a la biblioteca de nuestro arduino.

- Si tenemos el archivo comprimido con extensión .zip
- Buscarlas en el repositorio de Arduino

- Para la tira de led tenemos el archivo comprimido con el nombre
 Adafruit_NeoPixel.zip
- La **descargamos** y la incluimos de la 1º forma.







1. Incluir en el IDE la librería Adafruit_NeoPixel

Vamos al enlace y descargamos la librería haciendo clic en download









1. Incluir en el IDE la librería Adafruit_NeoPixel



🥺 sketch_jun23a	a Arduino 1.8.19		
Archivo Editar Pr	ograma Herramientas Ayuda		
sketch_jun	Verificar/Compilar Subir Subir Usando Programador	Ctrl+R Ctrl+U Ctrl+Mayús+U	
1 ⊓void 2 //	Exportar Binarios compilados Ctrl+Alt+S Mostrar Carpeta de Programa Ctrl+K		
3	Incluir Librería Añadir fichero	:	Administrar Bibliotecas Ctrl+Mayús+I
5 6ªvoid 1			Añadir biblioteca .ZIP Arduino bibliotecas







2. Para poder usar la librería tenemos que añadirla en el sckech.

un23a Arduino 1.8.19			
r Programa Herramientas Ayuda			
Verificar/Compilar	Ctrl+R		
Subir	Ctrl+U		
jun Subir Usando Programador	Ctrl+Mayús+U		
d Exportar Binarios compilad	os Ctrl+Alt+S		
/ Mostrar Carpeta de Program	ma Ctrl+K	run once.	
Incluir Librería	>	WiFi	
Añadir fichero			
		Contribución bibliotecas	
		Acceistepper	
id loop() {		Adatruit Busio	
// put your main coo	le here, to	Adatruit_SH 106-master	
		BatRoador	
		CanSat Kit Librany	
		FEPROM	
		HID	
		IRremote	
		LedMatrix	
		LiquidCrystal-I2C	
		MaxMatrix	
		NewPing	
		OLED SSD1306 - SH1106	
		Oscillator	
IST THERE		Otto	
		OttoSerialCommand	
		RadioHead_master	
		SPI	
		SoftwareSerial	
		TLE94112	
		US	
		Wire	
		opencansat	
		Recomendado bibliotecas	
		Adafruit BMP280 Library	
		Adafruit Circuit Playground	
		Adafruit GFX Library	
		Adafruit NeoPixel	
		Adatruit PWM Servo Driver Library	
		Adatruit Unified Sensor	









- **3.** Declaramos un objeto con la cadena de leds que vamos a emplear.
- Para ello utilizaremos la siguiente función de la librería NeoPixel que acabamos de incluir.
 - Adafruit_NeoPixel pixels(NUMPIXELS, PIN, NEO_GRB + NEO_KHZ800);
- Los parámetros que se pasan a la función son:
 - **NUMPIXELS** que será una variable donde pondremos el número de leds que queremos controlar
 - PIN que será el pin de arduino donde hemos conectado el IN de la tira de led
 - NEO_GRB + NEO_KHZ800 este parámetro indica que usaremos leds de colores y la controladora que utilizan.

□ Vale pero, ¿qué tenemos que hacer y cómo?









Declaramos un objeto con la cadena de leds que vamos a emplear. 3.

Aquí tenéis **un ejemplo**

para controlar 3 leds,

vuestra tarea es adaptarlo para poder usar los 8 leds.

Esto hay que hacerlo en el scketch donde vamos a crear el piano

🥯 sketch_jun23a Arduino 1.8.19			×
Archivo Editar Programa Herramientas Ayuda			
			Ð
sketch_jun23a §			
1 #include <adafruit_neopixel.h></adafruit_neopixel.h>			,
3 #define PIN 2			
4 #define NUMPIXELS 3 5			
6 using namespace std;			
8 Adafruit_NeoPixel pixels(NUMPIXELS, PIN, NEO_GRB + NEO_K	CHZ80)0);	
10 void setup() {			
11 // put your setup code here, to run once:			
12			
13 }			
15 ^s void loop() {			
16 // put your main code here, to run repeatedly:			
17			
10 }			







- 4. Aprendemos a usar la librería para encender uno a uno los leds de la tira de led de colores.
- Antes de empezar a usar las funciones de la librería necesitamos saber cómo acceder a las posiciones de cada led.
- ∃ ¿Sabes que es un **vector**?



- El vector tiene **posiciones**
- La primera posición siempre empieza en 0
- **Cada posición** tiene **un valor** (en la imagen, la posición 0 tiene valor 9, la posición 4 tiene valor 3...)
- El tamaño máximo del vector es el número de posiciones que tiene. En este ejemplo el vector tiene **6 posiciones que van del 0 al 5**.
- Los led se encienden en el mismo orden que el vector del 0 al 8 en nuestro caso.







4. Aprendemos a usar la librería para encender uno a uno los leds de la tira de led de colores.



Cómo encedemos un led?









- ★ Peero antes de seguir...Debemos de soldar la tira de leds
- Así debería de quedar la soldadura!!!











4. Aprendemos a usar la librería para encender uno a uno los leds de la tira de led de colores.



Cómo encedemos un led?

iUsaremos la librería Neopixel!


















- 4. Aprendemos a usar la librería para encender uno a uno los leds de la tira de led de colores.
- Utilizaremos estas funciones de la librería Neopixel.
 - **pixels.begin();** esta función inicializa los leds.
 - **pixels.clear();** esta función borra la configuración guardada en los leds.
 - **pixels.Color(R, G, B);** esta función es para seleccionar el color.
 - **R** es el parámetro donde se pondrá el valor del color **rojo** (toma valores de 0 a 255)
 - G es el parámetro donde se pondrá el valor del color **verde** (toma valores de 0 a 255)
 - **B** es el parámetro donde se pondrá el valor del color **azul** (toma valores de 0 a 255)
 - pixels.setPixelColor(led, color);
 - led es el número de led que queremos que se encienda del color que pongamos.
 - color es el color que se va a poner y se sustituye por: pixels.Color(R, G, B);







- 4. Aprendemos a usar la librería para encender uno a uno los leds de la tira de led de colores.
- En este ejemplo se usan 6 leds.



- ¿Qué leds se encienden?
- En qué color?
- Adapta el código para los 4 leds
- Ve haciendo pruebas para encender uno u otro led o varios a la vez y probar los diferentes colores.

```
3 #define PIN
                       2
4 #define NUMPIXELS 3
6 using namespace std;
8 Adafruit NeoPixel pixels (NUMPIXELS, PIN, NEO GRB + NEO KHZ800);
10int tablero[]={0,0,0
                   0, 0, 0\};
13<sup>e</sup>void setup() {
    // put your setup code here, to run once:
14
    pixels.begin();
6
7
19<sup>e</sup>void loop() {
    // put your main code here, to run repeatedly:
    pixels.clear();
    pixels.setPixelColor(0, pixels.Color(30, 0, 0));
    pixels.setPixelColor(1, pixels.Color(0, 30, 0));
    pixels.setPixelColor(2, pixels.Color(0, 0, 30));
    pixels.setPixelColor(3, pixels.Color(30, 30, 30));
```







- Para poder hacer esto, vamos a aprender a escribir condicionales.
 - Condicional simple
 - **Gi** es cierto... entonces...
 - Condicional doble
 - Si es cierto... entonces.... sino... entonces...
 - **Condicional compuesto**
 - Si esto o esto es cierto... entonces...
 - **Si** esto **y** esto es cierto... **entonces...**









- 5. Encender de uno en uno los led pares en rojo y led impares en verde
- Para hacer condicionales necesitamos operadores que pueden ser:
 - Matemáticos:
 - □ +, -, *, /, %.
 - **Relacionales:**

□ ==,!=, <, >, >=, <=

Lógicos

□ && , and, ||, or, !

S	Р	!P
	True	False
	False	True

Р	Q	P&&Q	P Q
True	True	True	True
True	False	False	True
False	True	False	True
False	False	False	False







Podemos usar un condicional simple usando los operadores == (igual) y != (distinto)

```
If (condición){
    sentencias;
```

== ➡ ¿Son iguales? != ➡ ¿Son distintos?









Veamos que hace el código:

- Creo una variable numLed y le asigno el valor 2. (línea 21)
- Creo una variable calculo a la que le asigno el resto de dividir numLed entre 2 (para saber si es par o impar) línea 23.
- Gine Si el valor de calculo es igual a 0
 - entonces enciende el led numLed de color rojo.
- Si el valor de calculo es distinto de 0
 - entonces enciende el led numLed de color verde.

```
8 Adafruit NeoPixel pixels (NUMPIXELS, PIN, NEO GRB + NEO KHZ800);
 9
10=
11
12
13<sup>o</sup>void setup() {
14
     // put your setup code here, to run once:
15
     pixels.begin();
16
17 }
18
19<sup>e</sup>void loop() {
20
21
     int numLed = 2; //El led 2
    /*Calcula par o impar. si el resto es 0 es par sino es impar*/
22
23
     int calculo = numLed \% 2;
24
25∎
     if(calculo == 0){
26
       pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(30, 0, 0));
27
28
298
     if(calculo != 0){
30
       pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(0, 30, 0));
```







```
8 Adafruit NeoPixel pixels (NUMPIXELS, PIN, NEO GRB + NEO KHZ800);
                                          9
                                         10
Veamos que hace el código:
                                         11
Creo una variable numLed y le
                                         12
                                         13<sup>o</sup>void setup() {
      asigno el valor 2. (línea 21)
                                             // put your setup code here, to run once:
                                         14
      Creo una variable calculo a la
15
                                             pixels.begin();
      que le asigno el resto de dividir
                                        16
                                        17 }
      numLed entre 2 (para saber si es
                                         18
      par o impar) línea 23.
                                        19<sup>e</sup>void loop() {
      Si el valor de calculo es igual a 0
int numLed = 2; //El led 2
           entonces enciende el led
       /*Calcula par o impar. si el resto es 0 es par sino es impar*/
            numLed de color rojo.
                                             int calculo = numLed \% 2;
      Si el valor de calculo es distinto
if(calculo == 0) {
      de 0
                                         26
                                             entonces enciende el led
      numLed de color verde.
                                             if(calculo != 0){
                                               pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(0, 30, 0));
```







Y si queremos que haga las comprobaciones de manera automática para todos los leds?

iUsaremos bucles!









Bucles

```
Loop(){
Lo que se va a repetir siempre
}
```

```
for (inicio; fin; incremento){
   Lo que se va a repetir desde inicio a fin
}
```

while(condición){
 lo que quiero que haga mientras se cumpla la condición
}







- 5. Encender de uno en uno los led pares en rojo y led impares en verde
 - Bucles:
- Loop(){
 Lo que se va a repetir siempre
 }
- for (inicio; fin; incremento){
 Lo que se va a repetir desde inicio a fin
 }

while(*condición*){ lo que quiero que haga mientras se cumpla la condición







```
    Bucles:
    Loop(){
        Lo que se va a repetir siempre
        }
```

```
± / J
18_
19 void loop() {
20
21
    int numLed = 2; //El led 2
    /*Calcula par o impar. si el resto es 0 es par sino es impar*/
22
     int calculo = numLed % 2;
23
24
    if(calculo == 0){
250
26
      pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(30, 0, 0));
27
     }else{
28
         pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(0, 30, 0));
29
```







- 5. Encender de uno en uno los led pares en rojo y led impares en verde
 - Bucles:
 - for (inicio; fin; incremento){
 Lo que se va a repetir desde inicio a fin
 }







- 5. Encender de uno en uno los led pares en rojo y led impares en verde
 - Bucles:
 - while(*condición*){ lo que quiero que haga mientras se cumpla la condición }







6. Aprendemos el condicional simple y el condicional compuesto









6. Aprendemos el condicional simple y el condicional compuesto

- Veamos el ejemplo de par o impar, usando un condicional doble.
- Sería:
 - Si el cálculo es igual a cero,
 - entonces enciende el led2 de color rojo.
 - Sino,
 - entonces enciende el led 2 de color verde.

```
#detine NUMPIXELS 3
 6 using namespace std;
 8 Adafruit NeoPixel pixels (NUMPIXELS, PIN, NEO GRB + NEO KHZ800);
 9
10
11
12
13<sup>a</sup>void setup() {
     // put your setup code here, to run once:
14
15
     pixels.begin();
16
17 }
18
19<sup>e</sup>void loop() {
20
21
     int numLed = 2; //El led 2
22
    /*Calcula par o impar. si el resto es 0 es par sino es impar*/
23
    int calculo = numLed % 2;
24
25
    if(calculo == 0){
26
       pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(30, 0, 0));
27
     }else{
28
         pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(0, 30, 0));
29
```







6. Aprendemos el condicional simple y el condicional compuesto

```
#define NUMPIXELS 3
Veamos el ejemplo de par o
                                                    6 using namespace std;
                                                    8 Adafruit NeoPixel pixels (NUMPIXELS, PIN, NEO GRB + NEO KHZ800);
impar, usando un condicional
                                                    9
doble.
                                                   11
                                                   12
Sería:
                                                   13<sup>a</sup>void setup() {
                                                        // put your setup code here, to run once:
                                                   14
       Si el cálculo es igual a cero,
 15
                                                        pixels.begin();
             entonces enciende el led2 de
        16
                                                   17 }
             color rojo.
                                                   18
                                                   19<sup>e</sup>void loop() {
 Sino,
             entonces enciende el led 2 de
        int numLed = 2; //El led 2
                                                   21
                                                       /*Calcula par o impar. si el resto es 0 es par sino es impar*/
             color verde.
                                                        int calculo = numLed % 2;
                                                       if(calculo == 0){
                                                         pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(30, 0, 0));
                                                      >> else {
                                                            pixels.setPixelColor(numLed, pixels.Color(0, 30, 0));
```







Ahora que ya sabes encender los leds, edita el código para que, se encienda de uno en uno los led pero que se apague el anterior.

Te dejo el algoritmo. Piensa como se programa aplicando lo aprendido antes.



Para i=0 mientras i sea menor que el número de pixel incrementa i en 1

función que pone el color al pixel i

si i es distinto de 0

función que pone el color al pixel i anterior y poner el color 0 que es apagado aplicar la configuración a los pixel

esperar medio segundo





Montaje del *SCMBRERO*









- **RXD** con 11
- **TXD** con 10
- **GND** con GND
- **VCC** con 5V







¿CÓMO LO VAMOS A HACER?

- Vamos a hacerlo con un módulo bluetooth y nuestro arduino uno!
- Además, vamos a usar una aplicación en nuestro móvil para conectarnos!







OYE ... ¿PERO QUÉ APLICACIÓN?

• Yo recomiendo:

Serial Bluetooth Terminal.









ifunciones que vamos a usar!



begin() → Inicializar
bluetoothSerial.begin(9600);

available() → Ver si está conectado bluetoothSerial.available()

read() → leer lo que le pasemos por el móvil
bluetoothSerial.read();

COMO LO HAREMOS? EN EL VOID SETUP



Lo que vamos a hacer aquí es inicializar el serial, a 115200 baudios. Además, inicializamos el bluetooth a 9600 baudios.

UNIVERSIDAD DE GRANADA

Hay que tener en cuenta de que en la terminal(la lupita) del arduino tenemos que poner los baudios a ese mismo valor para que todo vaya bien

COMO LO HAREMOS? EN EL VOID LOOP



Primero vamos a mirar a ver si nuestro bluetooth está disponible. En el caso de que esté: hacemos lo que nosotras qeuramos dentro de ella, por ejemplo, podemos mandar unas letras o mensajes e imprimirlo por la terminal del arduino.

UNIVERSIDAD DE GRANADA











UNIVERSIDAD

















	1531
• —	
← Devices	1
Bluetooth Classic Bluetooth LE	
ESP32-BT 94:85:55:28:DA:9E	
Energy Sistem EP Style 2 TWS D2:A9:A5:57:62:15	
T3s BE:7A:A1:56:EF:80	
iwotto Animal 41:42:5C:30:67:68	





























icomo hago Mi primer programa?



Una vez que tenemos la estructura que está explicada diapositivas arriba, primero vamos a intentar que se mande mensajes del móvil al ordenador. Para ello, voy a dejar una pequeña guía(*un pseudocódigo*).





¿Como hago MI primer programa?



void setup(){ inicialización de Serial y del módulo bluetooth

void loop(){ si el bluetooth está disponible{ tenemos una variable **caracter**, que es el resultado de lo que se lee por bluetooth. Eso se imprime por pantalla





Oye...; pero como lo inicializo?

Para iniciarlo, lo hacemos con la siguiente línea del código: SoftwareSerial <nombreBluetooth>(10,11);

donde <nombreBluetooth> es el nombre que le pongáis para identificar en el código el módulo.

#include <SoftwareSerial.h>

SoftwareSerial bluetoothSerial(10, 11);





Montaje del *SCMBRERO*









Condicionales if e if else

If (condición){
 sentencias;
}else if(condición){
 sentencias;
}else{

sentencias;






switch

switch(variable){ case variable1: sentencias; break;

case variableN:
 sentencias;
 break;







Ejemplo switch

```
Nota: data_received es una
variable tipo char.
char = carácter, una letra,
número o signo de nuestro
teclado!
```

```
switch(data_received){
  case '0':
    display.clearDisplay();
    display.display();
    break;
    ...
```







Así vamos a crear distintas <mark>acciones</mark>, dependiendo de qué carácter le mandemos a arduino…

Por ejemplo:

- ★ Si envío 1, que se enciendan los leds en rojo
- ★ Si envío a, que se mueva el servo 1.







De ahí, con los componentes que hemos aprendido a programar antes, tenéis rienda suelta a vuestra imaginación para hacer las **funciones que queráis**!!







Montaje del *SCMBRERO*









Mi sombrero está hecho a base de **cartón**, **tela**, **goma eva** y silicona caliente. Pero vostras podeís utilizar los componentes que queráis!









Aquí dejo algunas referencias por si queréis hacer un sombrero. Pero... sois libres de hacer la parte física/decoración como os guste más!



